PAT-NO:

JP411353749A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 11353749 A

TITLE:

DISK CLAMPING DEVICE

PUBN-DATE:

December 24, 1999

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

SASAKI, TATSUSHI

N/A

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

N/A

APPL-NO:

JP10163643

APPL-DATE:

June 11, 1998

INT-CL (IPC): G11B017/028

ABSTRACT:

PROBLEM TO BE SOLVED: To enable a disk clamping device to easily release the constraint at the time of exchanging the disk, while having the force of disk constraint resistible to the outside vibration, impact, etc., when the disk is rotating, in the case of using for fixing the disk to a spindle motor utilized in a disk drive device.

SOLUTION: When the spindle motor 1 is rotated, the centrifugal force is exerted on a combination arm 7, and when the centrifugal force is increased beyond the force of a spring 9, the combination arm 7 is rotated around a shaft 8 to increase the centrifugal force by this operation, and a rotary shaft 2 is pressed down by the combination arm 7. Then, by constraining a clamper means 4 and a turntable 3, the force of strong constraint is obtained in the clamper means 4 at the time of rotation.

COPYRIGHT: (C)1999, JPO

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-353749

(43)公開日 平成11年(1999)12月24日

(51) Int.Cl.⁶

識別記号

FΙ

G 1 1 B 17/028

601

G 1 1 B 17/028

601Z

審査請求 未請求 請求項の数11 OL (全 9 頁)

(21)出願番号

特願平10-163643

(22)出顧日

平成10年(1998) 6月11日

(71)出顧人 000005821

松下電器産業株式会社

大阪府門真市大字門真1006番地

(72)発明者 佐々木 達 志

神奈川県横浜市港北区綱島東四丁目3番1

号 松下通信工業株式会社内

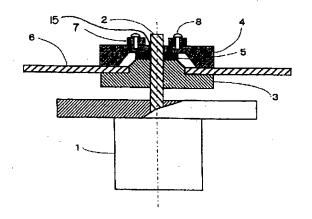
(74)代理人 弁理士 蔵合 正博

(54) 【発明の名称】 ディスククランプ装置

(57)【要約】

【課題】 ディスクドライブ装置で利用される、スピンドルモークにディスクを固定するために使用されるディスククランプ装置において、ディスクが回転しているときに外部振動・衝撃等に耐え得るディスク拘束力を有しながら、ディスク交換時においては容易に拘束の解除ができるようにすること。

【解決手段】 スピンドルモータ1が回転すると、結合アーム7に遠心力が働き、遠心力がスプリング9の力を上回ると、結合アーム7は軸8を中心に回転し、てこの作用により遠心力を大きくして、結合アーム7が回転軸2を押さえつけ、クランパ手段4とターンテーブル3を拘束することで、回転時においてクランパ手段4に高い拘束力が得られる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 駆動モータと、駆動モータの回転軸に固 定取り付けられたターンテーブルと、ディスクを駆動モ ータのターンテーブルに固定するクランプ手段とを有す るディスククランプ装置において、

前記クランプ手段に、クランプ手段の回転による遠心力 で動作してクランプ手段をターンテーブルに対して固定 する結合手段を設け、駆動モータが回転する際に生じる 遠心力を利用してクランプ手段をターンテーブルに拘束 することを特徴とするディスククランプ装置。

【請求項2】 クランプ手段には、クランプ手段が回転 していないときに結合手段を一定位置に保持するための 保持手段が設けられ、駆動モータの停止時には、クラン プ手段のクーンテーブルに対する拘束を解除することを 特徴とする請求項1記載のディスククランプ装置。

【請求項3】 結合手段はクランプ手段の回転による遠 心力で回転動作する結合アームと、結合アームの動きに 連動して駆動モータの回転軸を抑圧する抑圧手段とを備 え、駆動モータが回転する際にクランプ手段に生じる遠 心力を利用して結合アームが回転し抑圧手段が駆動モー 20 夕の回転軸に押圧接触して抑圧することを特徴とする請 求項1または2記載のディスククランプ装置。

【請求項4】 結合手段はクランプ手段の回転による遠 心力で回転動作する結合アームと、結合アームの動きに 連動してターンテーブルを抑圧する抑圧手段とを備え、 駆動モータが回転する際にクランプ手段に生じる遠心力 を利用して結合アームが回転し抑圧手段がターンテーブ ルに押圧係合して抑圧することを特徴とする請求項1ま たは2記載のディスククランプ装置。

て回転可能に設けられ、結合アームの自由端側には重鍾 部を設け、また軸に対して重鍾とは反対側の結合アーム 部分には抑圧部材としての接合縁を設ける一方、保持部 材は、一端がクランプ手段に結合される一方、他端が結 合アームの重鍾部分に結合されたスプリングから構成さ れ、駆動モータが回転する際に生じる遠心力を利用して 結合アームを振り子運動させ、接合縁を駆動モータの回 転軸またはターンテーブルに押圧接触させて抑圧し、ま た駆動モータの停止時にはスプリングが結合アームを回 求項3または4記載のディスククランプ装置。

【請求項6】 駆動モータの回転軸またはターンテーブ ルの一部に斜面を持つ溝を設ける一方、クランプ手段の 回転による遠心力で動作する結合アームに楔形状部を設 け、クランプ手段をターンテーブルに拘束する力を高め たことを特徴とする請求項3乃至5のいずれかに記載の ディスククランプ装置。

【請求項7】 請求項1記載のディスククランプ装置に おいて、クランプ手段の回転による遠心力で動作するア ームの一部に弾性体を設け、クランプ手段をターンテー 50

ブルに拘束する力を高めたことを特徴とする請求項3万 至6のいずれかに記載のディスククランプ装置。

【請求項8】 請求項1乃至7のいずれかに記載のディ スククランプ装置を備えた光ディスク装置。

【請求項9】 請求項1乃至7のいずれかに記載のディ スククランプ装置を備えた磁気ディスク装置。

【請求項10】 請求項8記載の光ディスク装置を備え た可搬撮像装置。

【請求項11】 請求項9記載の磁気ディスク装置を備 10 えた可搬撮像装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明はディスクドライブ装 置およびディスクドライブ装置を構成の一部とする装置 において、スピンドルモータにディスクを固定するため に使用されるディスククランプ装置に関するものであ

[0002]

【従来の技術】図10に従来の一般的なディスククラン プ装置の縦断面図を示している。図10において、符号 1はスピンドルモータで、上面は磁性材料で構成されて おり、2はスピンドルモータの回転軸で、3はターンテ ーブルで回転軸2に固定されている。4はクランプ手段 で、5は永久磁石でクランプ手段4に取り付け固定され ている。6は記録媒体としてのディスクである。

【0003】以上のように構成された、従来の技術によ るディスククランプ装置においては、ディスク6はター ンテーブル3と永久磁石5に生じる磁力により、クラン プ手段4がターンテーブル3に引きつけられ、クランプ 【請求項5】 結合アームはクランプ手段上に軸を介し 30 手段4はディスク6を上方から押し付けることによりタ ーンテーブル3に拘束することができる。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記従 来のディスククランプ装置においては、高速に回転して いるときに、外部から振動や衝撃などによる大きな加速 度が加えられたり、スピンドルモータを振り回すと、ク ランプ手段によるディスクの拘束力を上回る力が発生 し、ディスクがターンテーブルから浮き上がってしまっ たり、はずれてしまうという欠点を有していた。クラン 転復帰させ接合縁の抑圧を解除することを特徴とする請 40 プ手段による拘束力を大きくするには磁力を強くする方 法等も考えられるが、クランプ装置の大きさの制約や、 ディスク交換時に容易に拘束を解除することが求められ るため、現実上は解決することができなかった。

> 【0005】本発明は、上記従来の問題を解決するもの で、ディスクが回転しているときに外部振動・衝撃等に 耐えうるディスク拘束力を有しながら、ディスク交換時 においては容易に拘束の解除ができる、優れたディスク クランプ装置を提供することを目的とする。

[0006]

【課題を解決するための手段】本発明は上記目的を達成

3

するために、回転時の遠心力で動作する重りと、重りの 動きに連動してスピンドルモータ回転軸またはターンテ ーブルの一部を抑圧するアームと、クランプ手段が回転 していないときに重りを一定位置に保持するための力を 発生する弾性体を設け、スピンドルモータが回転する際 に生じる遠心力を利用してクランプ手段をターンテーブ ルに拘束し、停止時には拘束を解除するようにしたもの である。

【0007】以上により、ディスクが回転しているとき がら、ディスク交換時においては容易に拘束の解除がで きる、優れたディスククランプ装置が得られる。

【0008】本発明の別の態様においては、クランプ手 段の回転による遠心力で動作する結合アームの一部に楔 形状部を設ける一方、ターンテーブル側に楔形状部が食 い込み係合する溝設け、非常に大きな外部振動・衝撃な どによりクランプ手段の位置がずれることがあっても元 の位置に復帰できるようにしたものである。これによ り、ディスクが回転しているときに外部振動・衝撃等に においては容易に拘束の解除ができることに加え、非常 に大きな外部振動・衝撃などによりクランプ手段の位置 がずれることがあっても元の位置に復帰できる、優れた ディスククランプ装置が得られる。

【0009】本発明のさらに別の態様においては、クラ ンプ手段の回転による遠心力で動作するアームの一部に 弾性体を設け、非常に大きな外部振動・衝撃などにより クランプ手段の位置がずれることを防止し、クランプ手 段による拘束力が安定するようにしたものである。

【0010】これにより、ディスクが回転しているとき に外部振動・衝撃等に耐えうるディスク拘束力を有しな がら、ディスク交換時においては容易に拘束の解除がで きることに加え、外部振動・衝撃などによりクランプ手 段の位置がずれることで拘束力に変化が無いようにし、 優れたディスククランプ装置が得られる。

[0011]

【発明の実施の形態】本発明の請求項1に記載の発明 は、駆動モータと、駆動モータの回転軸に固定取り付け られたターンテーブルと、ディスクを駆動モータのター ンテーブルに固定するクランプ手段とを有するディスク 40 クランプ装置において、前記クランプ手段に、クランプ 手段の回転による遠心力で動作してクランプ手段をター ンテーブルに対して固定する結合手段を設けたものであ り、駆動モータが回転する際にクランプ手段に生じる遠 心力を利用してクランプ手段をターンテーブルに拘束す るようにしたものであり、ディスクが回転しているとき に外部振動・衝撃等に耐えうるディスク拘束力を有しク ランプ手段をターンテーブルに対して確実に拘束すると いう作用を有する。

1記載のディスククランプ装置において、クランプ手段 には、クランプ手段が回転していないときに結合手段を 一定位置に保持するための保持手段が設けられ、駆動モ ータの停止時には、クランプ手段のターンテーブルに対 する拘束を解除するようにしたものであり、駆動モータ が回転していないときのディスク交換時においては容易 に拘束の解除ができるという作用を有する。

【0013】本発明の請求項3に記載の発明は、請求項 1または2記載のディスククランプ装置において、結合 に外部振動・衝撃等に耐えうるディスク拘束力を有しな 10 手段はクランプ手段の回転による遠心力で回転動作する 結合アームと、結合アームの動きに連動して駆動モータ の回転軸を抑圧する抑圧手段とを備えたものであり、駆 動モータが回転する際にクランプ手段に生じる遠心力を 利用して結合アームが回転し抑圧手段が駆動モータの回 転軸に押圧接触して抑圧することにより、クランプ手段 を駆動モータに対して確実に拘束するという作用を有す

【0014】本発明の請求項4に記載の発明は、請求項 1または2記載のディスククランプ装置において、結合 耐えうるディスク拘束力を有しながら、ディスク交換時 20 手段はクランプ手段の回転による遠心力で回転動作する 結合アームと、結合アームの動きに連動してターンテー ブルを抑圧する抑圧手段とを備えたものであり、駆動モ ータが回転する際にクランプ手段に生じる遠心力を利用 して結合アームが回転し抑圧手段がターンテーブルに押 圧係合して抑圧することにより、クランプ手段をターン テーブルに対して確実に拘束するという作用を有する。 【0015】本発明の請求項5に記載の発明は、請求項 3または4記載のディスククランプ装置において、結合 アームはクランプ手段上に軸を介して回転可能に設けら れ、結合アームの自由端側には重鍾部を設け、また軸に 対して重鍾とは反対側の結合アーム部分には抑圧部材と しての接合縁を設ける一方、保持部材は、一端がクラン プ手段に結合される一方、他端が結合アームの重鍾部分 に結合されたスプリングから構成したものであり、駆動 モータが回転する際に生じる遠心力を利用して結合アー ムを振り子運動させ、接合縁を駆動モータの回転軸また はターンテーブルに押圧接触させて抑圧し、また駆動モ ータの停止時にはスプリングが結合アームを回転復帰さ せ接合縁の抑圧を解除することにより、ディスクが回転 しているときに外部振動・衝撃等に耐えうるディスク拘 東力を有しながら、ディスク交換時においては容易に拘っ 束の解除ができるという作用を有する。

【0016】本発明の請求項6に記載の発明は、請求項 3乃至5のいずれかに記載のディスククランプ装置にお いて、駆動モータの回転軸またはターンテーブルの一部 に斜面を持つ溝を設ける一方、クランプ手段の回転によ る遠心力で動作する結合アームに楔形状部を設け、クラ ンプ手段をターンテーブルに拘束する力を高めるように したものであり、非常に大きな外部振動・衝撃などによ 【0012】本発明の請求項2に記載の発明は、請求項 50 りクランプ手段の位置がずれることがあっても元の位置 に復帰できるという作用を有する。

【0017】本発明の請求項7に記載の発明は、請求項3乃至6のいずれかに記載のディスククランプ装置において、クランプ手段の回転による遠心力で動作するアームの一部に弾性体を設け、クランプ手段をターンテーブルに拘束する力を高めたものであり、非常に大きな外部振動・衝撃などによりクランプ手段の位置がずれることを防止し、クランプ手段による拘束力を安定させるという作用を有する。

【0018】本発明の請求項8に記載の発明は、請求項 10 1乃至7のいずれかに記載のディスククランプ装置を備 えて光ディスク装置としたものであり、振動および衝撃 が発生する環境においても良好な記録再生動作を行える という作用を有する。

【0019】本発明の請求項9に記載の発明は、請求項1乃至7のいずれかに記載のディスククランプ装置を備えた磁気ディスク装置としたものであり、振動および衝撃が発生する環境においても良好な記録再生動作を行えるという作用を有する。

【0020】本発明の請求項10に記載の発明は、請求 20 項8記載の光ディスク装置を備えた可搬撮像装置とした ものであり、装置を左右や上下方向に揺動させても良好 な記録再生動作を行えるという作用を有する。

【0021】本発明の請求項11に記載の発明は、請求項9記載の磁気ディスク装置を備えた可搬撮像装置としたものであり、装置を左右や上下方向に揺動させても良好な記録再生動作を行えるという作用を有する。

【0022】以下、本発明の実施の形態について、添付の図面を参照して説明する。

【0023】(実施の形態1)図1乃至図3は本発明の 30 第1の実施の形態におけるディスククランプ装置の構造を示す図である。これらの図のうち、図1はディスククランプ装置の停止状態における縦断面図を示し、図2は同じく上記ディスククランプ装置の停止状態時における上面図を示し、図3は上記ディスククランプ装置の回転状態時における上面図を示している。

【0024】図1において、符号1は駆動モータとしてのスピンドルモータで、上面は磁性材料で構成されており、2はスピンドルモータ1の回転軸で、3はターンテーブルで回転軸2に一体的に固定されている。4は回転 40軸2に嵌め込まれてディスクをターンテーブル3上に固定するクランプ手段、5はクランプ手段4に取り付け固定された永久磁石、6はターンテーブル3の上に装填配置される記録媒体としてのディスクである。

【0025】スピンドルモータ1は回転軸2を介してターンテーブル3を回転させる。ディスク6は、ターンテーブル3の上に置かれ、ターンテーブル3と一体となって回転する。クランプ手段4はほぼ円形の平面形状を有し、ディスク6をターンテーブル3に押さえつけるものである。このクランプ手段4には、クランプ手段4をタ 50 きる。

6

ーンテーブル3に対して吸着固定させる永久磁石5と、 クランプ手段4のターンテーブル3に対する固定をさら に増大させるための結合部材としての結合アーム7と、 結合アーム7をクランプ手段4に回転運動可能に取り付 ける軸8と、結合アーム7をクランプ手段4上で保持す る保持手段としてのスプリング9と、結合アーム7の運 動を規制するストッパ10とが設けられている。スピン ドルモータ1の回転軸2はスピンドルモータ本体から先 方(図1において上方)へ長く延びて形成され、この回 転軸2にターンテーブル3とクランプ手段4とが嵌合さ れるようになっている。これに対応して、クランプ手段 4および永久磁石5の中心にはクランプ手段装着用の穴 15が設けられており、ターンテーブル3にクランプ手 段4を装着すると、回転軸2の先端部分がクランプ手段 4の上面からさらに上方へ突出するようになっている。 【0026】軸8はクランプ手段4の上面の穴15に近 い位置に植設固定されており、この軸8に結合アーム7 が、軸8を中心に回転可能に取り付けられている。結合 アーム7は、図2に表されているように、ほぼし字状の 形状を有する板材から構成され、クランプ手段4の上面 にほぼ平行な状態に敷設されるとともに、L字の縦辺上 端部分が軸8に結合し、L字の底辺部分が自由端として クランプ手段4の外周にほぼ一致するように形成されて いる。結合アーム7のL字の縦辺上端部分は縦辺から内 側へ湾曲した形状に成形され、この湾曲部の内側には抑 圧手段としての接合縁16が形成されている。この接合 縁16は穴15の周縁、ひいてはスピンドルモータ1の 回転軸2の外周に隣接し、且つこれに沿って延びるよう に配置されている。そして結合アーム7が軸8を中心と して図2中矢印Sの方向へ回転すると、接合縁16もま た回転してスピンドルモータ1の回転軸2に押圧接触し て抑圧することができるようになっている。

【0027】他方、結合アーム7のL字の底辺部分は、 平面形状が幅広になるように形成されて或る種の重鍾 (振り子の重りと同様の機能を持つ)を構成する。 そし て、この重鍾の重心位置は軸8の中心と穴15の中心と を結ぶ線上から外れた位置 (例えば図2中Gで示す位 置)にくるように設定されている。なお、結合アーム7 のL字の底辺部分の構造は上述のように幅広に形成して もよいし、これとは異なり、上記底辺部分の厚みを増や してもよいし、または上記底辺部分については比重の大 きい材質で形成するなどしてもよい。いずれにしても、 結合アーム7の振子運動を円滑に行なわせるためにL字 の底辺部分に幾分かの質量の集中を生じさせておくこと が好ましい。また、同じく結合アーム7の振子運動を円 滑に行なわせるために、結合アーム7の重心Gが軸8の 中心からできるだけ遠い位置にくるように設定すること が好ましく、このようにすることにより、小さな遠心力 でも結合アーム7をスムーズに回転動作させることがで

【0028】このような構造を有し、クランプ手段4に 取り付けられた結合アーム7は、L字部分の先端近くに おいてスプリング9の一端に結合される。スプリング9 の他端はクランプ手段4に結合されており、結合アーム 7の一端を引き寄せる作用を行う。ストッパ10は、結 合アーム7に対して、スプリング9の作用により回転す る方向の先方部分においてクランプ手段4の上面に立設 されており、結合アーム7がこのストッパ10に当接す ることにより当該結合アーム7の回転を規制する作用を 行なう。

7

【0029】以上述べたような結合アーム7、軸8、ス プリングリ、およびストッパ10の組合せ体はクランプ 手段4の穴15を中心として2組がほぼ点対称の配置と なるように設けられている。したがって、上述のよう に、結合アーム7が軸8を中心として図2中矢印Sの方 向へ回転すると、結合アーム7は2枚設けられているか ら、2つの接合縁16がスピンドルモータ1の回転軸2 を挟むようにして押圧接触することができるようになっ ている。

【0030】以上のように構成されたディスククランプ 20 装置について、図2および図3を用いてその動作を説明 する。図2はスピンドルモータ1が停止状態の状態を示 しており、ターンテーブル3と永久磁石5で発生する磁 力により、ディスク6はクランプ手段4とターンテーブ ル3に上下方向へ挟み込まれて固定されている。このと き、結合アーム7はスプリング9の作用によって引き寄 せられ、ストッパ10に突き当たる位置で保持されてい る。この状態では、磁力以上の力でクランプ手段4を引 き上げれば、従来例と同様にクランプ手段4がはずれ、 ディスクもを容易に取り外すことが可能である。

【0031】図3はスピンドルモータ1が回転している 状態である。スピンドルモータ1の回転によりターンテ ーブル3およびクランプ手段4も回転するから、クラン プ手段4と一体となって回転する結合アーム7には遠心 力が働く。この遠心力の作用について図3を用いて説明 する。

【0032】図3において、スピンドルモータ1の回転 軸2の中心点をOとする、このOはクランプ手段4の穴 15の中心でもあり、またスピンドルモータ1、ターン テーブル3、およびクランプ手段4の回転中心でもあ る。また軸8の中心点をPとする。このような設定の下 - で、クランプ手段4が回転すると、結合アーム7には遠 心力Fが働き、その遠心力は、点Oと結合アーム7の重 心Gとを結んだ直線OGの方向を向く。この遠心力Fは 結合アーム7上において、点Pと重心Gとを結んだ直線 PG方向の成分F1 と、直線PGに垂直な方向の成分F とに分けて考えることができる。そして、遠心力成分 Fo は結合アーム7に対してモーメントを発生させ、結 合アーム7はあたかも振り子運動をするように図3中矢

合アーム7に対しては何ら運動を生じさせない。したが って、上述したように重鍾の重心位置を軸8の中心点P .と穴15の中心点0とを結ぶ線上から外れた位置に設定 しているのは、クランプ手段7の回転時に結合アーム7 に上記遠心力成分Foを生じさせるためである。図3は スピンドルモータ1の回転が増大するにつれて遠心力成 分F₀ が図2の状態におけるスプリング9の引張力を上 回るようになり、ついにはこのスプリング9の弾性力に 抗して結合アーム7を回転させ一定の角度だけ結合アー ム7が回転したところで結合アーム7の接合縁16が回 転軸2に接触してこれを締め付けている状態を表すもの

【0033】以上のような遠心力が2つの結合アーム7 に対して作用するから、2つの結合アーム7は軸8を中 心にそれぞれ回転し、結合アーム7の接合縁16が回転 軸2に接触してこれを締め付ける。そして結合アーム7 が回転軸2を押さえつける力は、軸8を支点としたてこ (梃子)の作用により、遠心力成分F₀よりも大きな力 で伝えられ、結合アーム7と回転軸2とに大きな摩擦力 が生じる。そのため、クランプ手段4とターンテーブル 3とを拘束する力は、停止状態に比べてはるかに大きな 力となる。

【0034】そして、スピンドルモータ1が停止すれば 結合アームフにも遠心力は働かなくなり、結合アームフ はスプリング9に引き寄せられてストッパ10に当接す る位置まで矢印Sとは反対の方向へ回転し、図2に示す 状態に戻る。

【0035】以上のように本発明の実施の形態によれ ば、遠心力を利用してクランプ手段4とスピンドルモー 30 タ1の回転軸2を拘束するための結合アーム7を設ける ことにより、本実施の形態によるディスククランプ装置 は、スピンドルモータ1の回転中は大きな力でクランプ 手段4をターンテーブル3に拘束しながら、スピンドル モータ1の停止時には小さな力でクランプ手段4を取り 外すことができる。

【0036】なお、以上の説明では、結合アーム7をス ピンドルモータ回転軸に押さえつけて生じる摩擦力によ りクランプ手段を拘束するように構成した例で説明した が、スピンドルモータ回転軸以外にターンテーブル3の 一部に押さえつけても同様に実施可能である。

【0037】(実施の形態2)図4乃至図6は本発明の 第2の実施の形態におけるディスククランプ装置の構造 を示す図である。これらの図のうち、図4はディスクク ランプ装置の停止状態における縦断面図を示し、図5は 停止状態におけるクランプ手段の下面図を示し、図6は 回転状態におけるクランプ手段の下面図を示している。 【0038】図4において、第1の実施の形態に係るデ ィスククランプ装置と同じ構成部分には同じ符号を付し てあり、符号1はスピンドルモータ、2はスピンドルモ 印Sの方向へ回転する。ちなみに、遠心力成分F」は結 50 ータ1の回転軸、30はターンテーブル、4はクランプ

手段、5はクランプ手段4に取り付け固定された永久磁 石、6はディスクである。

【0039】この実施の形態においては、ターンテーブ ル30は第1の実施の形態におけるターンテーブル3と は異なり、皿構造のターンテーブル30の内周部分に立 設された凸部31の中心部分に、この凸部31から更に 立ち上がった頭部32が設けられている。そして、この 頭部32の根元部分には頭部32の外周から内方へ向け てテーパ状に切り込まれ、且つ根元部分下端から上方へ 向けて次第に拡径する逆円錐形状の溝33が形成されて 10 いる。そしてこのターンテーブル30は、その底面側に おいてスピンドルモータ1の回転軸2の先端に嵌合固定 されている。回転軸2は上記第1の実施の形態における 回転軸とは異なり、長さがターンテーブル30を貫通し ない寸法に短く設定されている。

【0040】クランプ手段34はほぼ円形の平面形状を 有し且つ円形平面の外周に沿って平面から立ち上がった エッジ部36を備えて空間部37を形成するカップ構造 を有し、このカップ構造体の開口を下に向けて(つまり よりディスク6をターンテーブル30に押さえつけるよ うになっている。このクランプ手段34の内側(空間 内) 天井部分には、ほぼ中央部分に永久磁石5が取り付 けられる一方、その周辺部分には結合アーム7、軸8、 スプリング9、ストッパ10が設けられている。

【0041】これらの部材7、8、9、10の構成、機 能およびクランプ手段34への取り付け方は、取り付け 場所がクランプ手段4または35の外側、内側の違いは あるが、上記第1の実施の形態におけると同様であるか ら詳細な説明は省略する。ただし、結合アーム7は、タ 30 ーンテーブル30の溝33に接触する接合縁16が楔形 状に形成され、溝33の逆円錐形状に合致するような構 造を有している。

【0042】以上のように構成されたディスククランプ 装置について、図5および 図6を用いてその動作を説 明する。なお、遠心力による結合アーム7の締め付け作 用については図3を参照して説明する。図4および図5 はスピンドルモータ1が停止状態の状態を示している。 ターンテーブル30と永久磁石5で発生する磁力によ り、ディスク6はクランプ手段34とターンテーブル3 〇に挟み込まれて固定されている。結合アーム7は、ス プリングりによって締め付け解除の方向へ引き寄せら れ、ストッパ10に突き当たる位置で保持されている。 この状態では、磁力以上の力でクランプ手段34を引き 上げれば、クランプ手段34がはずれ、ディスク6を容 易に取り外すことが可能である。

【0043】図6はスピンドルモータ1が回転している 状態である。クランプ手段34と一体となって回転する 結合アーム7は遠心力が働き、遠心力成分F。がスプリ 1.0

転し、楔形状をした結合アーム7の接合縁16がターン テーブル30の頭部32に設けられた溝33に食い込む ようにして接触する。接合縁16と溝33との間におい て、接合縁16の接触面は上向き斜面になっている― 方、溝33は下向き斜面となっているため、結合アーム 7にはターンテーブル30の頭部32から下向きの力を 受ける。このため、結合アーム7がディスク6を押さえ つける力は接合縁16と溝33との間の摩擦力の如何に 関わらず、クランプ手段34とターンテーブル30とを 拘束する大きな力を得ることが出来る。さらに、万が 一、大きな衝撃によってクランプ手段34が上方に浮き 上がろうとしても、永久磁石5の磁力に加えて、楔形状 の接合縁16を持つ結合アーム7が溝33に食い込むこ とによりクランプ手段34をターンテーブル30に引き 寄せる力を有するため、ターンテーブル30にディスク 6を密着させる元の位置に復帰することができる。 【0044】以上のように本発明の実施の形態によれ

ば、上記第1の実施の形態の効果に加えて非常に大きな 外部振動・衝撃などによりクランプ手段34の位置がず 蓋をする形で) ターンテーブル30にセットすることに 20 れることがあっても元の位置に復帰することができる。 【0045】(実施の形態3)図7は請求項3に記載の 発明の実施の形態におけるディスククランプ手段の停止 状態における縦断面図を示し、図8は停止状態における クランプ手段の上面図を示し、図9は回転状態における クランプ手段の上面図を示している。 図7において、結 合アーム7のターンテーブル接触部である接合縁16に 弾性体であるゴムパット11を設け、その他構成は上記 第1の実施の形態と同じ構成になっている。

> 【0046】以上のように構成されたディスククランプ 装置について、図8および図9を用いてその動作を説明 する。図7および図8はスピンドルモータ1が停止状態 の状態を示している。ターンテーブル3と永久磁石5で 発生する磁力により、ディスク6はクランプ手段4とタ ーンテーブル3に挟み込まれて固定されている。結合ア ーム7は、スプリング9によって引き寄せられ、ストッ パ10に突き当たる位置で保持されている。この状態で は、磁力以上の力でクランプ手段4を引き上げれば、ク ランプ手段4がはずれ、ディスク6を容易に取り外すこ とが可能である。図9はスピンドルモータ1が回転して 40 いる状態である。クランプ手段4と一体となって回転す る結合アーム7は遠心力が働き、遠心力成分Foがスプ リング9の力を上回ると、結合アーム7は軸8を中心に 回転し、結合アーム7に設けられたゴムパット11が回 転軸2に接触し、てこ作用で拡大された力で締め付け る。これにより、ゴムパット11と回転軸2との間に大 きな摩擦力が生じ、クランプ手段4とターンテーブル3 とを拘束する力は、停止状態に比べて十分に大きな力と

【0047】さらに、外部からの衝撃などによりクラン ング9の力を上回ると、結合アーム7は軸8を中心に回 50 プ手段4に大きな力が加わって、瞬間的に持ち上がるこ

とがあっても、ゴムパット11に蓄えられた力により元 の位置に復帰することができる。そして、、この実施の 形態における接合縁16に弾性体であるゴムパット11 を設ける態様は、上記第2の実施の形態においても適用 することができる。

【0048】なお、上記実施の形態1~3に上げたディ スククランプ装置では結合手段として軸取り付けされた 結合アーハ7を例として挙げているが、他にもクランプ 手段4の回転動作によって生じる遠心力によって当該ク ランプ手段4の上を移動する移動子を設け、この移動子 10 の運動を押圧力に変換してスピンドルモータ1の回転軸 2を抑圧し、或いはターンテーブル3を抑圧するような 構成にすることもできるものであり、遠心力を利用した 拘束機構は種々考えることができる。また、実施の形態 1~3に上げたディスククランプ装置は、ターンテーブ ル3に対するディスク6の固定を確実に行なう一方で、 ディスク6をターンテーブル3から取り外すときは、簡 単に操作ができるという優れた特性を有するものであ り、このようなディスククランプ装置は、例えば光ディ スク装置、或いは磁気ディスク装置に組み込まれること 20 によりこれらの装置の操作性を向上させることができ る。また上記光ディスク装置、或いは磁気ディスク装置 は、さらに可搬撮像装置に組み込まれることにより当該 可搬撮像装置の操作性を向上させることができるもので ある。

[0049]

【発明の効果】以上のように本発明によれば、駆動モー タと、駆動モータの回転軸に固定取り付けられたターン テーブルと、ディスクを駆動モータのターンテーブルに 固定するクランプ手段とを有するディスククランプ装置 30 において、前記クランプ手段に、クランプ手段の回転に よる遠心力で動作してクランプ手段をターンテーブルに 対して固定する結合手段を設け、駆動モータが回転する 際にクランプ手段に生じる遠心力を利用してクランプ手 段をターンテーブルに拘束するようにしたため、ディス クが回転しているときに外部振動・衝撃等に耐えうるデ ィスク拘束力を有しクランプ手段をターンテーブルに対 して確実に拘束することができる。

【0050】また、上記クランプ手段に、当該クランプ 手段が回転していないときに結合手段を一定位置に保持 40 3 ターンテーブル するための保持手段を設け、駆動モータの停止時には、 クランプ手段のターンテーブルに対する拘束を解除する ことにより、駆動モータが回転していないときのディス ク交換時においては容易に拘束の解除ができる。

【0051】さらに、駆動モータの回転軸またはターン テーブルの一部に斜面を持つ溝を設ける一方、クランプ 手段の回転による遠心力で動作する結合アームに楔形状 部を設け、クランプ手段をターンテーブルに拘束する力 を高めるようにすることにより、非常に大きな外部振動

・衝撃などによりクランプ手段の位置がずれることがあ っても元の位置に復帰できる。

【0052】さらにまた、クランプ手段の回転による遠 心力で動作するアームの一部に弾性体を設け、クランプ 手段をターンテーブルに拘束する力を高めることによ

り、非常に大きな外部振動・衝撃などによりクランプ手 段の位置がずれることを防止し、クランプ手段による拘 東力を安定させることができる。

【0053】さらに、本発明のディスククランプ装置を 光ディスク装置または磁気ディスク装置に備えることに より、振動および衝撃が発生する環境においても良好な 記録再生動作を行える。

【0054】さらに、上記ディスククランプ装置を光デ ィスク装置または磁気ディスク装置を可搬撮像装置に備 えることにより、装置を左右や上下方向に揺動させても 良好な記録再生動作を行える等種々の効果が得られる。 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態1におけるディスククラン プ装置の停止状態での縦断面図

【図2】本発明の実施の形態1におけるディスククラン プ装置の停止状態での上面図

【図3】本発明の実施の形態1におけるディスククラン プ装置の回転状態での上面図

【図4】本発明の実施の形態2におけるディスククラン プ装置の停止状態での縦断面図

【図5】本発明の実施の形態2におけるディスククラン プ装置の停止状態での下面図

【図6】本発明の実施の形態2におけるディスククラン プ装置の回転状態での下面図

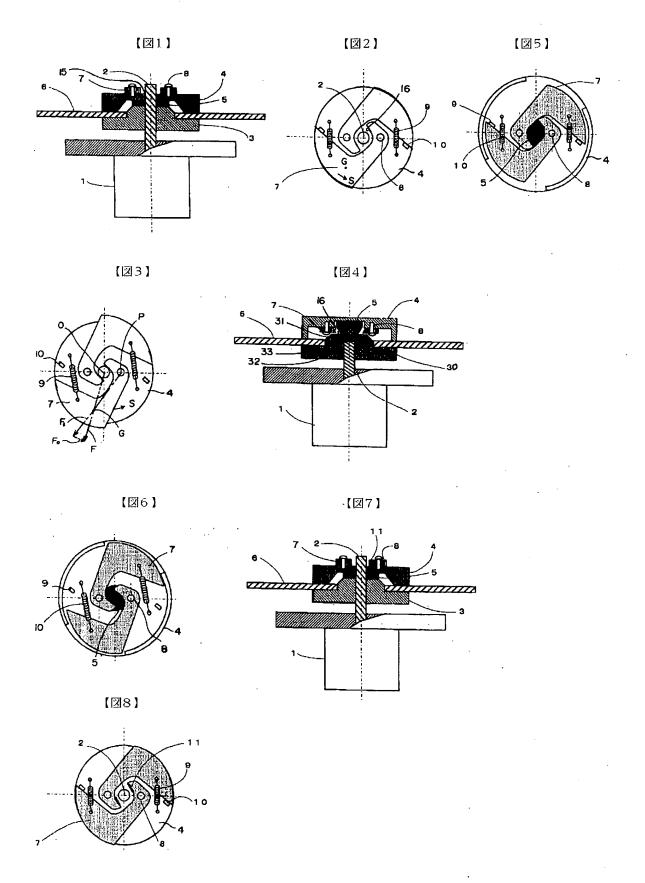
【図7】本発明の実施の形態3におけるディスククラン プ装置の停止状態での縦断面図

【図8】本発明の実施の形態3におけるディスククラン プ装置の停止状態での上面図

【図9】本発明の実施の形態3におけるディスククラン プ装置の回転状態での上面図

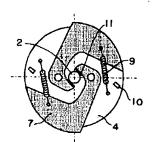
【図10】従来のディスククランプ装置の縦断面図 【符号の説明】

- 1 スピンドルモータ
- 2 回転軸
- - 4 クランプ手段
 - 5 永久磁石
 - 6 ディスク
 - 7 結合アーム
 - 8 軸
 - 9 スプリング
 - 10 ストッパ
 - 11 ゴムパット



12/12/06, EAST Version: 2.1.0.11

【図9】



【図10】

